

Diffraction par un obstacle situé dans un réseau de plaques semi-infinies

Anne-Sophie Bonnet-Ben Dhia, Karim Ramdani, Axel Tillequin

► **To cite this version:**

Anne-Sophie Bonnet-Ben Dhia, Karim Ramdani, Axel Tillequin. Diffraction par un obstacle situé dans un réseau de plaques semi-infinies. Comptes rendus de l'Académie des sciences. Série I, Mathématique, Elsevier, 2000, 331 (12), pp.977-982. <10.1016/S0764-4442(00)01762-6>. <hal-01009269>

HAL Id: hal-01009269

<https://hal-ensta.archives-ouvertes.fr/hal-01009269>

Submitted on 14 Feb 2017

HAL is a multi-disciplinary open access archive for the deposit and dissemination of scientific research documents, whether they are published or not. The documents may come from teaching and research institutions in France or abroad, or from public or private research centers.

L'archive ouverte pluridisciplinaire **HAL**, est destinée au dépôt et à la diffusion de documents scientifiques de niveau recherche, publiés ou non, émanant des établissements d'enseignement et de recherche français ou étrangers, des laboratoires publics ou privés.

Diffraction par un obstacle situé dans un réseau de plaques semi-infinies

Anne-Sophie BONNET-BENDHIA, Karim RAMDANI et Axel TILLEQUIN

ENSTA/UMA, CNRS URA 853, 32 Boulevard Victor, 75739 Paris Cedex 15, France

E-mail: bonnet@ensta.fr, ramdani@ensta.fr, tillequi@ensta.fr

Résumé. L'objet de cette Note est de proposer une méthode pour l'étude de la diffraction par un réseau de plaques horizontales semi-infinies localement perturbé par un obstacle. La méthode proposée couple une équation variationnelle posée dans un domaine borné entourant l'obstacle et une équation pseudo-différentielle écrite sur la droite verticale située à l'extrémité des plaques. Après avoir donné une formulation variationnelle du problème, on montre que celui-ci relève de l'alternative de Fredholm, en dehors des fréquences de résonance du réseau.

Diffraction by an obstacle located in a semi-infinite plates grating

Abstract. *A method to solve the scattering problem by a grating of semi-infinite horizontal plates locally perturbed by a bounded obstacle is proposed. This method couples a variational equation set in a bounded domain surrounding the obstacle with a pseudo-differential equation set on the vertical line located at the end of the plates. Using a variational formulation, we prove that the Fredholm alternative holds except for the resonant frequencies of the grating.*

Abridged English Version

Let (O, x, y) be an orthonormal system of coordinates of the plane. Consider a grating constituted of semi-infinite and horizontal plates located in the half-plane $\{x < 0\}$. We are interested in the diffraction of an incident plane wave by a bounded obstacle located in the grating. Without the obstacle, the geometry is periodic and one can classically look for quasi-periodic solutions (see [1], [2], [3]), the problem being set in one cell of the grating. In this Note, an original method to determine the perturbation of the diffracted field due to the presence of the obstacle is presented. This method, which has been first introduced in [4] to study the radiation of a semi-infinite guide, is based on the following idea : if the trace u on $\Sigma = \{x = 0\}$ (cf. Figure 1) of the diffracted field φ is known, then φ can be recovered using the Fourier transform in the half-plane $\Omega^+ = \{x > 0\}$ and using a modal decomposition in the cells Ω_n^- of the grating that do not contain the obstacle. Matching the normal derivatives of the representation formulas obtained, we show that u solves a one dimensional problem coupled to a classical diffraction problem set in a bounded domain surrounding the obstacle (equation (7)). After defining a suitable functional framework to study the variational formulation of the problem, we show that when $k \neq p\pi/d$, for all $p \in \mathbb{Z}$ (d being the distance separating two plates), the Fredholm alternative holds. The case $k = p\pi/d$ corresponds to the resonances of the grating and will not be considered here.

1 Présentation du problème

Le plan étant muni d'un système de coordonnées orthonormé (O, x, y) , on considère un réseau de plaques semi-infinies horizontales, situé dans le demi-plan $\{x < 0\}$. L'objet de cette Note est de présenter une méthode pour résoudre le problème de la diffraction d'une onde incidente plane par un obstacle borné situé dans l'une des cellules du réseau. Naturellement, la difficulté majeure provient du fait que la présence de l'obstacle détruit le caractère périodique du problème. En effet, en l'absence d'obstacle, on peut classiquement rechercher des solutions quasi-périodiques et se ramener ainsi à un problème posé dans une cellule du réseau (cf. [1],[2], [3]). On s'intéresse ici à la perturbation du champ diffracté induite par la présence de l'obstacle. La méthode proposée a été introduite pour la première fois dans [4] afin d'étudier le rayonnement d'un guide semi-infini. Elle repose sur l'observation suivante : si l'on connaît la trace u du champ diffracté sur la droite $\Sigma = \{x = 0\}$ (cf. Figure 1), celui-ci peut aisément être reconstruit par transformée de Fourier dans le demi-plan $\Omega^+ = \{x > 0\}$ à droite de Σ et par décomposition modale à gauche de Σ dans les cellules ne contenant pas l'obstacle. En écrivant le raccord des dérivées normales des représentations précédentes du champ diffracté, on montre que la trace u résout un problème mono-dimensionnel couplé à un problème de diffraction classique posé dans la cellule contenant l'obstacle. En utilisant une méthode variationnelle, on prouve qu'en dehors des fréquences de résonance du réseau, le problème relève de l'alternative de Fredholm.

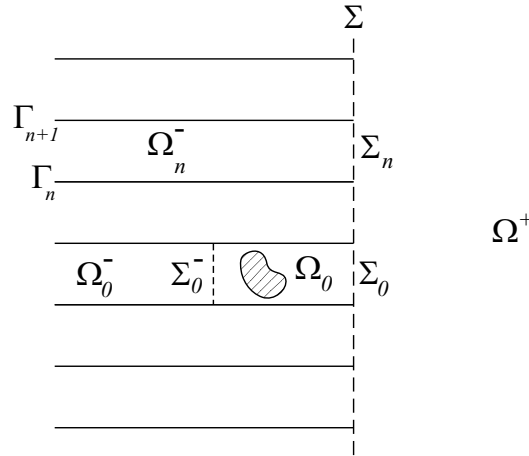


Figure 1 : Le réseau de plaques.

On note $\Gamma_n = \{x < 0, y = nd\}$ les plaques du réseau où d désigne la distance entre deux plaques. Pour tout $n \neq 0$, la cellule n du réseau est notée $\Omega_n^- = \{x < 0, nd < y < (n+1)d\}$, sa frontière $\partial\Omega_n^-$ étant constituée des plaques Γ_n et Γ_{n+1} et de $\Sigma_n = \Sigma \cap \partial\Omega_n^-$. On suppose que l'obstacle, de frontière Γ , est contenu dans la cellule $\{x < 0, 0 < y < d\}$. Enfin, le milieu de propagation Ω est le domaine situé à l'extérieur des plaques et de l'obstacle.

On note φ^{inc} la solution quasi-périodique de la diffraction d'une onde plane par le réseau sans obstacle. Le champ diffracté par le réseau perturbé φ résout alors le problème de diffraction acoustique suivant :

$$\Delta\varphi + k^2\varphi = 0 \quad \text{dans } \Omega \quad , \quad \partial_\nu\varphi = 0 \quad \text{sur } \bigcup_{n \in \mathbb{Z}} \Gamma_n \quad , \quad \partial_\nu\varphi = g \quad \text{sur } \Gamma \quad , \quad (1)$$

où l'on a posé $g = -\partial_\nu\varphi^{inc}$. Bien évidemment, pour ne conserver que les solutions sortantes de (1), il faut imposer une condition de rayonnement. Celle-ci sera précisée ultérieurement.

Dans les sections 2 et 3, nous commençons par obtenir (de manière formelle) une formulation variationnelle du problème. Sa justification rigoureuse repose sur une technique d'absorption limite et ne sera pas détaillée ici. Dans la section 4, nous précisons le cadre mathématique adéquat pour l'analyse du problème avant d'en faire une étude rigoureuse.

2 Représentation dans Ω^+ et dans Ω_n^- , $n \neq 0$

Nous allons voir comment reconstruire la solution φ du problème (1) dans Ω^+ puis dans chaque cellule Ω_n^- , $n \neq 0$, à partir de la seule connaissance de sa trace $u = \varphi|_{\Sigma}$ sur l'interface fictive Σ . La représentation de la solution dans Ω^+ s'obtient aisément en appliquant la transformée de Fourier (dans la direction y) au problème (1). En effet, φ est donné dans Ω^+ par l'expression:

$$R^+u(x, y) = \mathcal{F}^{-1}\{\mathcal{F}u(\xi) e^{-\sqrt{\xi^2 - k^2}x}\}, \quad (2)$$

où \mathcal{F} désigne la transformée de Fourier selon la direction y , et où l'on a posé pour tenir compte du caractère sortant du champ :

$$\sqrt{\xi^2 - k^2} = \begin{cases} \sqrt{\xi^2 - k^2}, & \text{si } \xi^2 \geq k^2 \\ -i\sqrt{k^2 - \xi^2}, & \text{si } \xi^2 \leq k^2. \end{cases}$$

Soulignons ici que les valeurs de ξ satisfaisant $\xi^2 \geq k^2$ correspondent à des ondes évanescentes alors que si $\xi^2 < k^2$, il s'agit d'ondes propagatives.

Etant donné $n \neq 0$, la représentation R_n^-u de la solution dans chaque cellule Ω_n^- , est obtenue par une méthode de séparation de variables à partir du développement en série de Fourier de u dans l'intervalle $I_n =]nd, (n+1)d[$. En effet, le champ diffracté φ résout dans chaque cellule Ω_n^- le problème aux limites:

$$\Delta\varphi + k^2\varphi = 0 \text{ dans } \Omega_n^-, \quad \partial_\nu\varphi = 0 \text{ sur } \Gamma_n \cup \Gamma_{n+1}, \quad \varphi = u \text{ sur } \Sigma_n. \quad (3)$$

Posons alors pour tout $p \in \mathbb{N}^*$: $\psi_p^n(y) = \sqrt{2/d} \cos(p\pi(y - nd)/d)$ et $\psi_0^n(y) = 1/\sqrt{d}$. La famille $(\psi_p^n)_{p \in \mathbb{N}}$ constitue une base orthonormale de $L^2(I_n)$, et u admet sur chaque intervalle

I_n la décomposition : $u = \sum_{p=0}^{+\infty} (u, \psi_p^n) \psi_p^n$, où (\cdot, \cdot) désigne le produit scalaire usuel dans $L^2(I_n)$.

Pour résoudre (3), il suffit donc de résoudre la famille de problèmes aux limites :

$$\Delta\varphi_p^n + k^2\varphi_p^n = 0 \text{ dans } \Omega_n^-, \quad \partial_\nu\varphi_p^n = 0 \text{ sur } \Gamma_n \cup \Gamma_{n+1}, \quad \varphi_p^n = \psi_p^n \text{ sur } \Sigma_n,$$

la solution de (3) s'écrivant alors simplement: $\varphi = \sum_{p=0}^{+\infty} (u, \psi_p^n) \varphi_p^n$ dans Ω_n^- . En recherchant des solutions à variables séparées, on obtient que $\varphi_p^n(x, y) = \psi_p^n(y) e^{\beta_p x}$, où l'on a posé :

$$\beta_p = \begin{cases} \sqrt{p^2\pi^2/d^2 - k^2}, & \text{si } p^2\pi^2/d^2 \geq k^2 \\ -i\sqrt{k^2 - p^2\pi^2/d^2}, & \text{si } p^2\pi^2/d^2 \leq k^2. \end{cases}$$

Notons qu'il existe un nombre fini de modes propagatifs (correspondant à $\beta_p \in i\mathbb{R}^+$) et un nombre dénombrable de modes évanescents (correspondant à $\beta_p \in \mathbb{R}^+$).

Ainsi, la solution φ de (1) est donnée dans chaque cellule Ω_n^- par la formule suivante:

$$R_n^-u(x, y) = \sum_{p=0}^{+\infty} (u, \psi_p^n) \psi_p^n(y) e^{\beta_p x}. \quad (4)$$

3 Formulation du problème

Nous commençons par ramener le problème posé dans la cellule $\{x < 0, 0 < y < d\}$ à un problème posé en domaine borné. On introduit à cet effet la frontière fictive Σ_0^- (voir la Figure 1), située sur la verticale $x = \delta < 0$ et on note $\Omega_0^- = \{x < \delta, 0 < y < d\}$ le sous-domaine situé à gauche de Σ_0^- . Enfin, Ω_0 désignera le sous-domaine entourant l'obstacle limité latéralement par Σ_0 et Σ_0^- . Pour obtenir sur Σ_0^- une condition aux limites transparente, on utilise l'opérateur de Dirichlet-Neumann. Plus précisément, en procédant exactement comme on l'a fait pour les autres cellules, on voit que si $\varphi|_{\Sigma_0^-}$ est connu, la solution φ du problème de diffraction est donnée dans Ω_0^- par

la formule: $R_0^-(\varphi|_{\Sigma_0^-}) = \sum_{p=0}^{+\infty} (\varphi|_{\Sigma_0^-}, \psi_p^n) \psi_p^n(y) e^{-\beta_p|x-\delta|}$. Si l'on définit maintenant l'opérateur de

Dirichlet-Neumann T_0^- par : $T_0^-(\varphi|_{\Sigma_0^-}) = \partial_x(R_0^-(\varphi|_{\Sigma_0^-}))|_{\Sigma_0^-}$, on voit que φ est solution dans Ω_0 du problème aux limites suivant:

$$\left\{ \begin{array}{ll} \Delta\varphi + k^2\varphi = 0 & \Omega_0 \\ \partial_\nu\varphi = 0 & \partial\Omega_0 \cap \Gamma_0 \text{ et } \partial\Omega_0 \cap \Gamma_1 \\ \partial_\nu\varphi = g & \Gamma \\ \varphi = u & \Sigma_0 \\ \partial_x\varphi = T_0^-(\varphi|_{\Sigma_0^-}) & \Sigma_0^- \end{array} \right. \quad (5)$$

Par suite, on a pour tout $\psi \in H^1(\Omega_0)$:

$$\langle \partial_x\varphi, \psi \rangle_{\Sigma_0} = \langle T_0^-(\varphi|_{\Sigma_0^-}), \psi \rangle_{\Sigma_0^-} + \int_{\Omega_0} \nabla\varphi \cdot \overline{\nabla\psi} - k^2 \int_{\Omega_0} \varphi\overline{\psi} + \int_{\Gamma} g\overline{\psi}. \quad (6)$$

Partant des représentations (2) et (4), on introduit maintenant les opérateurs de Dirichlet-Neumann T^+ et T_n^- ($n \neq 0$) tels que : $T^+(u) = -\partial_x(R^+u)|_{\Sigma}$ et $T_n^-(u) = \partial_x(R_n^-u)|_{\Sigma_n}$. Alors, la fonction définie par :

$$\varphi = \begin{cases} R^+u & \text{dans } \Omega^+ \\ R_n^-u & \text{dans } \Omega_n^-, n \neq 0 \\ R_0^-u & \text{dans } \Omega_0^- \end{cases}$$

et qui est solution de (5) dans Ω_0 résout le problème de diffraction (1) si et seulement si ses dérivées normales à travers Σ se raccordent, condition qui s'écrit au sens faible:

$$\langle \partial_x\varphi, v \rangle_{\Sigma_0} = -\langle T^+u, v \rangle_{\Sigma} - \sum_{n \neq 0} \langle T_n^-u, v \rangle_{\Sigma_n}, \quad \forall v \in \mathcal{D}(\Sigma). \quad (7)$$

Les inconnues à déterminer dans (7) sont les deux fonctions u et φ , respectivement définies sur Σ et Ω_0 et vérifiant $u|_{\Sigma_0} = \varphi|_{\Sigma_0}$. Pour tout couple de fonctions régulières v, ψ respectivement définies sur Σ et Ω_0 et vérifiant $v|_{\Sigma_0} = \psi|_{\Sigma_0}$, il vient en comparant (6) et (7):

$$\langle T^+u, v \rangle_{\Sigma} + \sum_{n \neq 0} \langle T_n^-u, v \rangle_{\Sigma_n} + \langle T_0^-(\varphi|_{\Sigma_0^-}), \psi \rangle_{\Sigma_0^-} + \int_{\Omega_0} \nabla\varphi \cdot \overline{\nabla\psi} - k^2 \int_{\Omega_0} \varphi\overline{\psi} = - \int_{\Gamma} g\overline{\psi}.$$

Posons

$$\begin{aligned}
a^+(u, v) &= \langle T^+ u, v \rangle_\Sigma = \int_{\mathbb{R}} \sqrt{\xi^2 - k^2} \mathcal{F}u(\xi) \overline{\mathcal{F}v(\xi)} d\xi \\
a_n^-(u, v) &= \langle T_n^- u, v \rangle_{\Sigma_n} = \sum_{p=0}^{+\infty} \beta_p(u, \psi_p^n) \overline{(v, \psi_p^n)} \\
a_0^-(\varphi, \psi) &= \langle T_0^-(\varphi), \psi \rangle_{\Sigma_0^-} = \sum_{p=0}^{+\infty} \beta_p(\varphi, \psi_p^0) \overline{(\psi, \psi_p^0)} \\
\ell((v, \psi)) &= - \int_{\Gamma} g \overline{\psi}
\end{aligned}$$

il vient alors que : $a((u, \varphi), (v, \psi)) = \ell((v, \psi))$, avec :

$$a((u, \varphi), (v, \psi)) = a^+(u, v) + \sum_{n \neq 0} a_n^-(u, v) + a_0^-(\varphi|_{\Sigma_0^-}, \psi|_{\Sigma_0^-}) + \int_{\Omega_0} \nabla \varphi \cdot \overline{\nabla \psi} - k^2 \int_{\Omega_0} \varphi \overline{\psi}.$$

Nous allons maintenant définir de manière rigoureuse le cadre mathématique adéquat pour étudier ce problème variationnel.

4 Cadre fonctionnel et alternative de Fredholm

L'espace variationnel naturel pour la recherche de φ est $H^1(\Omega_0)$. En ce qui concerne u , la question du cadre fonctionnel est plus délicate. Soit $V^+ = \{v \in \mathcal{S}'(\mathbb{R}), \int_{\mathbb{R}} \sqrt{|\xi^2 - k^2|} |\mathcal{F}v(\xi)|^2 d\xi < +\infty\}$ l'espace naturel de définition de $a^+(\cdot, \cdot)$. Cet espace a fait l'objet d'une étude détaillée dans [4]. En particulier, il y est établi que V^+ est un espace de Hilbert lorsqu'il est muni de la norme : $\|v\|_{V^+} = \left(\int_{\mathbb{R}} \sqrt{|\xi^2 - k^2|} |\mathcal{F}v(\xi)|^2 d\xi \right)^{1/2}$, et que l'on a les injections (strictes) : $H^{1/2}(\mathbb{R}) \subset V^+ \subset H_{loc}^{1/2}(\mathbb{R})$.

Dans toute la suite, on supposera que $k \neq p\pi/d$ pour tout $p \in \mathbb{Z}$. Sous cette hypothèse, on a $\beta_p \neq 0$ pour tout $p \in \mathbb{Z}$. De plus, comme $|\beta_p| \sim \sqrt{p^2 \pi^2 / d^2 + 1}$ quand p tend vers $+\infty$, l'espace naturel de définition pour $a_n^-(\cdot, \cdot)$ n'est autre que $H^{1/2}(I_n)$. On est donc amené à définir l'espace fonctionnel $V^- = \{v \in L^2(\mathbb{R}), v|_{I_n} \in H^{1/2}(I_n), \sum_{n \in \mathbb{Z}} \|v\|_{1/2, I_n}^2 < +\infty\}$, où : $\|v\|_{1/2, I_n}^2 = \sum_{p=0}^{+\infty} \sqrt{p^2 \pi^2 / d^2 + 1} |(v, \psi_p^n)|^2$. Muni de la norme : $\|v\|_{V^-} = \left(\sum_{n \in \mathbb{Z}} \|v\|_{1/2, I_n}^2 \right)^{1/2}$, V^- est un espace de Hilbert et on a l'injection $H^{1/2}(\mathbb{R}) \subset V^-$.

L'espace variationnel où l'on est donc amené à rechercher u est donc $V = V^+ \cap V^-$, muni de la norme : $\|v\|_V = (\|v\|_{V^-}^2 + \|v\|_{V^+}^2)^{1/2}$. Il est clair que $H^{1/2}(\mathbb{R})$ s'injecte de manière continue dans V . Par ailleurs, les éléments de V^+ sont localement dans $H^{1/2}(\mathbb{R})$, alors que ceux de V^- ne diffèrent de ceux $H^{1/2}(\mathbb{R})$ que par leurs -éventuelles- discontinuités aux points $y_n = nd$, $n \in \mathbb{Z}$. On en déduit donc que $V = H^{1/2}(\mathbb{R})$ et que la norme $\|\cdot\|_V$ est équivalente à la norme usuelle $\|\cdot\|_{1/2, \mathbb{R}}$ (ce dernier résultat découlant du théorème de l'application ouverte). La formulation variationnelle du problème est donc la suivante:

$$\begin{aligned}
\text{Trouver } (u, \varphi) \in W = \{(v, \psi) \in V \times H^1(\Omega_0); v|_{\Sigma_0} = \psi|_{\Sigma_0}\} \text{ tel que :} \\
a((u, \varphi), (v, \psi)) = \ell(v, \psi), \quad \forall (v, \psi) \in W
\end{aligned}$$

On peut maintenant énoncer le résultat principal de cette Note, à savoir que le problème de diffraction (1) relève de l'alternative de Fredholm:

THÉORÈME 1. *On suppose que $k \neq p\pi/d$ pour tout $p \in \mathbb{N}$. Alors, l'opérateur associé à la forme bilinéaire a est un opérateur de Fredholm de seconde espèce.*

Il s'agit de montrer que la forme bilinéaire a peut s'écrire $a = b + c$ où $b(\cdot, \cdot)$ est une forme bilinéaire coercive sur $W \times W$ et $c(\cdot, \cdot)$ une forme bilinéaire associée à un opérateur compact sur W . Soit :

$$\begin{aligned} b((u, \varphi), (v, \psi)) &= a^+(u, v) + \sum_{n \neq 0} a_n^-(u, v) + a_0^-(\varphi|_{\Sigma_0^-}, \psi|_{\Sigma_0^-}) + \int_{\Omega_0} \nabla \varphi \cdot \overline{\nabla \psi} + \int_{\Omega_0} \varphi \overline{\psi} \\ c((u, \varphi), (v, \psi)) &= -(k^2 + 1) \int_{\Omega_0} \varphi \overline{\psi}. \end{aligned}$$

Alors, par compacité de l'injection de $H^1(\Omega_0)$ dans $L^2(\Omega_0)$, $c(\cdot, \cdot)$ est associée à un opérateur compact.

La coercivité de $b(\cdot, \cdot)$ repose d'une part sur le découplage entre modes évanescents et propagatifs dans les expressions des parties réelle et imaginaire de $b((u, \varphi), (u, \varphi))$, et d'autre part sur le signe adéquat de ces dernières (lequel est directement lié au choix de solutions sortantes). Plus précisément, on a :

$$|\operatorname{Re} b((u, \varphi), (u, \varphi))| = \int_{|\xi| \geq k} \sqrt{|\xi^2 - k^2|} |\mathcal{F}u(\xi)|^2 d\xi + \sum_{n \neq 0} \sum_{p > kd/\pi} |\beta_p| |(u, \psi_p^n)|^2 + \|\varphi\|_{1, \Omega_0}^2$$

Comme $\|u\|_{1/2, \Sigma_0}^2 = \|\varphi\|_{1/2, \Sigma_0}^2 \leq C\|\varphi\|_{1, \Omega_0}^2$, on a donc :

$$|\operatorname{Re} b((u, \varphi), (u, \varphi))| \geq \int_{|\xi| \geq k} \sqrt{|\xi^2 - k^2|} |\mathcal{F}u(\xi)|^2 d\xi + \sum_{n \neq 0} \sum_{p > kd/\pi} |\beta_p| |(u, \psi_p^n)|^2 + \frac{C}{2} \|u\|_{1/2, \Sigma_0}^2 + \frac{1}{2} \|\varphi\|_{1, \Omega_0}^2$$

D'autre part :

$$|\operatorname{Im} b((u, \varphi), (u, \varphi))| = \int_{|\xi| \leq k} \sqrt{|\xi^2 - k^2|} |\mathcal{F}u(\xi)|^2 d\xi + \sum_{n \neq 0} \sum_{p < kd/\pi} |\beta_p| |(u, \psi_p^n)|^2$$

Par suite, comme $\beta_p \neq 0$, on a : $\sum_{n \neq 0} a_n^-(u, u) + \|u\|_{1/2, \Sigma_0}^2 \sim \|u\|_{V^-}^2$, d'où :

$$\sqrt{2} |b((u, \varphi), (u, \varphi))| \geq |\operatorname{Re} b((u, \varphi), (u, \varphi))| + |\operatorname{Im} b((u, \varphi), (u, \varphi))| \geq C(\|u\|_{V^-}^2 + \|\varphi\|_{1, \Omega_0}^2).$$

REMARQUE 1.

i) La méthode développée dans cette Note peut être étendue au cas où la condition aux limites imposée sur la frontière Γ de l'obstacle est de type Dirichlet. Cette fois, comme $u|_{\Sigma_n} \in H_{00}^{1/2}(\Sigma_n)$, on a $V^- \subset V^+$, de sorte que $V = V^- \cap V^+ = V^-$. On peut alors montrer que le Théorème 1 est encore valable.

ii) Du point de vue numérique, l'approche proposée fournit par ailleurs une méthode peu coûteuse pour l'approximation numérique du champ diffracté par éléments finis.

Références bibliographiques

- [1] **Abboud T. and Nédélec J-C., 1992**, Electromagnetic waves in an inhomogeneous medium, J. Math. Anal. Appl., 164, 40-58.
- [2] **Bao G., 1997**, Variational Approximation of Maxwell's equations in biperiodic structures, SIAM J. Appl. Maths., 57, 364-381.
- [3] **Bonnet-Bendhia A-S. and Starling F., 1994**, Guided waves by electromagnetic gratings and non uniqueness examples for the diffraction problem, Math. Meth. Appl. Sc., Vol 17, 305-338.
- [4] **Bonnet-Bendhia A-S. and Tillequin A.** A generalized mode matching method for scattering problems with unbounded obstacles, J. Comp. Acoustics., To appear.